



CURSO DE CÁLCULO INFINITESIMAL

(Continuacion)

Podemos reemplazar C por este valor en la ecuacion (10), i la solucion jeneral de la ecuacion (9) será

$$y = e^{-\int \frac{Q}{P} dx} \left\{ C' - \int \frac{R}{P} e^{\int \frac{Q}{P} dx} dx \right\}$$

Aplicacion

Sea la ecuacion diferencial lineal

$$(1-x^2) \frac{dy}{dx} + xy = ax$$

Se considera, en primer lugar, la ecuacion

$$(1-x^2) \frac{dy}{dx} + xy = 0$$

O bien

$$\frac{dy}{y} + \frac{x dx}{1-x^2} = 0$$

La integracion es evidente i se obtiene

$$L y - \frac{1}{2} L(1-x^2) = L C$$

O bien

$$y = C \sqrt{1-x^2}$$

Al considerar ahora C como una funcion de x se obtiene

$$\frac{dy}{dx} = \frac{dC}{dx} \sqrt{1-x^2} - \frac{Cx}{\sqrt{1-x^2}}$$

Luego

$$(1-x^2) \frac{dy}{dx} + xy = \frac{dC}{dx} (1-x^2)^{\frac{3}{2}}$$

Finalmente, al comparar con la ecuacion propuesta, se tiene

$$\frac{dC}{dx} = ax (1-x^2)^{-\frac{3}{2}}$$

$$C = a (1-x^2)^{-\frac{1}{2}} + C'$$

La solución buscada es, por consiguiente,

$$y = a + C' \sqrt{1-x^2}$$

Caso en que el primer miembro de la ecuación diferencial es una diferencial exacta

Sea la ecuación diferencial

$$M dx + N dy = 0$$

Si el primer miembro es la diferencial exacta de una función u , se tiene idénticamente

$$M = \frac{\partial u}{\partial x}, \quad N = \frac{\partial u}{\partial y}$$

Ahora, para que estas dos ecuaciones sean compatibles es necesario que se averigüe la relación

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial x}$$

Luego se debe tener

$$(II) \quad \frac{\partial M}{\partial y} = \frac{\partial N}{\partial x}$$

Recíprocamente, si esta última condición es satisfecha, hay una función u de x, y cuya diferencial total es $M dx + N dy$.

En efecto, de la relacion

$$\frac{\partial u}{\partial x} = M$$

se deduce

$$(12) \quad u = \int M dx + \phi(y)$$

$\phi(y)$ es una funcion arbitraria de y . Para determinar esta funcion espresaremos que la derivada parcial de u respecto a y es igual a N , tendremos entónces

$$N = \frac{\partial}{\partial y} \int M dx + \phi'(y)$$

$$\phi'(y) = N - \frac{\partial}{\partial y} \int M dx$$

El primer miembro es una funcion de la sola variable y , luego, para que el problema sea posible, es necesario que el segundo miembro sea independiente de x o que su derivada respecto a x sea idénticamente nula; esta derivada es

$$\frac{\partial N}{\partial x} - \frac{\partial M}{\partial y}$$

i la relacion (11) espresa precisamente que su valor es igual a cero. En resúmen, la condicion (11) es necesaria i suficiente para que $M dx + N dy$ sea la diferencial exacta de una funcion de x, y .

CAPÍTULO II

ECUACIONES DIFERENCIALES DE ÓRDEN SUPERIOR

Ecuaciones lineales

Consideremos, en primer lugar, la ecuación diferencial

$$(1) \quad P_0 \frac{d^n y}{dx^n} + P_1 \frac{d^{n-1} y}{dx^{n-1}} + \dots + P_{n-1} \frac{dy}{dx} + P_n y = Q$$

Si los coeficientes $P_0, P_1, \dots, P_{n-1}, P_n$ i el segundo miembro Q son funciones de x solamente, la ecuación (1) se llama ecuación diferencial lineal de orden n .

Cuando se conoce una solución de la ecuación (1) se puede hacer desaparecer el segundo miembro. Sea, en efecto, y_1 una solución de (1); hagamos

$$y = y_1 + z$$

Tendremos

$$\frac{dy}{dx} = \frac{dy_1}{dx} + \frac{dz}{dx}$$

$$\frac{d^2 y}{dx^2} = \frac{d^2 y_1}{dx^2} + \frac{d^2 z}{dx^2}$$

$$\vdots \quad \quad \quad \vdots \quad \quad \quad \vdots$$

$$\frac{d^n y}{dx^n} = \frac{d^n y_1}{dx^n} + \frac{d^n z}{dx^n}$$

Al sustituir estos valores en (1) los términos en y_1 desaparecen i se obtienen

$$(2) \quad P_0 \frac{d^n z}{dx^n} + P_1 \frac{d^{n-1} z}{dx^{n-1}} + \dots + P_{n-1} \frac{dz}{dx} + P_n z = 0$$

Es el primer miembro de (1) en el cual y ha sido reemplazado por z .

Sean ahora z_1, z_2, \dots, z_n , n soluciones *distintas* de la ecuacion (2) hagamos

$$(3) \quad z = C_1 z_1 + C_2 z_2 + \dots + C_n z_n$$

Este valor de z será tambien una solucion de (2) cualesquiera que sean los valores de las constantes C_1, C_2, \dots, C_n .

En efecto si se lleva el valor (3) de z en la ecuacion (2), los términos multiplicados respectivamente por C_1, C_2, \dots, C_n son separadamente nulos, porque z_1, z_2, \dots, z_n son, por hipótesis, soluciones de la ecuacion (2).

Finalmente, la solucion de la ecuacion (1) será

$$(4) \quad y = y_1 + C_1 z_1 + C_2 z_2 + \dots + C_n z_n$$

Como este valor de y contiene n constantes arbitrarias, la solucion así obtenida es la solucion jeneral de la ecuacion diferencial propuesta (1).

Recíprocamente, si n constantes figuran linealmente en una ecuacion tal como (4) se puede deducir de ella una ecuacion diferencial lineal de orden n , sin constantes.

En efecto, derivamos n veces la ecuación (4) obtendremos

$$(5) \quad \left\{ \begin{array}{l} \frac{dy}{dx} = \frac{dy_1}{dx} + C_1 \frac{dz_1}{dx} + \dots + C_n \frac{dz_n}{dx} \\ \vdots \\ \frac{d^{n-1}y}{dx^{n-1}} = \frac{d^{n-1}y_1}{dx^{n-1}} + C_1 \frac{d^{n-1}z_1}{dx^{n-1}} + \dots + C_n \frac{d^{n-1}z_n}{dx^{n-1}} \\ \frac{d^ny}{dx^n} = \frac{d^ny_1}{dx^n} + C_1 \frac{d^nz_1}{dx^n} + \dots + C_n \frac{d^nz_n}{dx^n} \end{array} \right.$$

Estas n ecuaciones, con la ecuación (4), forman un sistema de $n+1$ ecuaciones en los cuales las n constantes figuran al primer grado; de las n primeras se deducirán los valores de las n constantes en función de $y_1, \frac{dy}{dx}, \dots, \frac{d^{n-1}y}{dx^{n-1}}$, i la sustitución en la última dará evidentemente una ecuación diferencial lineal de orden n .

Si hubiera una relación lineal entre z_1, z_2, \dots, z_n los valores de las n constantes, deducidas de la n primeras ecuaciones (4) i (5), serían indeterminadas o infinitas; en este caso las soluciones z_1, z_2, \dots, z_n no son soluciones distintas de la ecuación sin segundo miembro.

Determinación de una solución particular de la ecuación con segundo miembro cuando se conoce la solución jeneral de la misma ecuación sin segundo miembro.

Consideremos la ecuación (1) i supongamos que

$$(6) \quad C_1 z_1 + C_2 z_2 + \dots + C_n z_n$$

sea la solución jeneral de la ecuación sin segundo miembro; podemos suponer que las n constantes C_1, C_2, \dots, C_n son fun-

ciones de x i determinar estas funciones de tal manera que el valor (6) de y satisfaga a la ecuacion propuesta (1). Es el *método de la variacion de las constantes arbitrarias*.

Tenemos aquí n funciones incógnitas las cuales deben satisfacer a una sola ecuacion, luego podemos establecer entre ellas $n-1$ relaciones arbitrarias.

Elejiremos estas relaciones de tal manera que las $n-1$ primeras derivadas de y tengan valores de la misma forma que los que se obtienen cuando C_1, C_2, \dots, C_n son constantes.

Escribamos, para simplificar,

$$y = \sum C_p z_p$$

Tendremos

$$\frac{dy}{dx} = \sum C_p \frac{dz_p}{dx} + \sum \frac{dC_p}{dx} z_p$$

La primera relacion que elejiremos es

$$\sum \frac{dC_p}{dx} z_p = 0$$

quedará por consiguiente

$$\frac{dy}{dx} = \sum C_p \frac{dz_p}{dx}$$

Se ve que esta derivada tiene la misma forma como en el caso de C_1, C_2, \dots, C_n constantes. Se tiene en seguida

$$\frac{d^2y}{dx^2} = \sum C_p \frac{d^2z_p}{dx^2} + \sum \frac{dC_p}{dx} \frac{dz_p}{dx}$$

Se elejirá como segunda relacion, la siguiente:

$$\sum \frac{dC_p}{dx} \frac{dz_p}{dx} = 0$$

Y así en seguida. En resumen las $n-1$ relaciones arbitrarias que se establecen, entre las n funciones incógnitas C_1, C_2, \dots, C_n son

$$(7) \quad \left\{ \begin{array}{l} \sum \frac{dC_p}{dx} z_p = 0 \\ \sum \frac{dC_p}{dx} \frac{dz_n}{dx} = 0 \\ \vdots \\ \sum \frac{dC_p}{dx} \frac{d^{n-1}z_p}{dx^{n-1}} = 0 \end{array} \right.$$

Se tendrá además

$$\begin{aligned} y &= \sum C_p z_p \\ \frac{dy}{dx} &= \sum C_p \frac{dz_p}{dx} \\ \frac{d^2y}{dx^2} &= \sum C_p \frac{d^2z_p}{dx^2} \\ &\vdots \\ \frac{d^{n-1}y}{dx^{n-1}} &= \sum C_p \frac{d^{n-1}z_p}{dx^{n-1}} \end{aligned}$$

De esta última se deduce

$$\frac{d^n \gamma}{dx^n} = \sum C_p \frac{d^n z_p}{dx^n} + \sum \frac{dC_p}{dx} \frac{d^{n-1} z_p}{dx^{n-1}}$$

Sustituimos los valores de estas n derivadas en la ecuación (1), observaremos que los términos multiplicados respectivamente por las n constantes tienen separadamente una suma igual a cero porque z_1, z_2, \dots, z_n son, por hipótesis, soluciones de la ecuación sin segundo miembro; luego el resultado final de la sustitución será

$$P_0 \sum \frac{dC_p}{dx} \frac{d^{n-1} z_p}{dx^{n-1}} = Q$$

Esta ecuación i los $n-1$ relaciones (7) forman un sistema de n ecuaciones del primer grado entre las n incógnitas $\frac{dC_1}{dx}, \frac{dC_2}{dx}, \dots, \frac{dC_n}{dx}$. Observaremos que los coeficientes de las incógnitas son precisamente los coeficientes de C_1, C_2, \dots, C_n en las n primeras ecuaciones del sistema (4), (5); de suerte que si z_1, z_2, \dots, z_n son realmente soluciones distintas de la ecuación sin segundo miembro, las n ecuaciones serán siempre compatibles.

Se obtendrá, finalmente

$$\frac{dC_1}{dx} = f_1(x)$$

$$\frac{dC_2}{dx} = f_2(x)$$

$$\vdots$$

$$\frac{dC_n}{dx} = f_n(x)$$

Luego

$$C_1 = \int f_1(x) dx + C'_1$$

$$C_2 = \int f_2(x) dx + C'_2$$

$$\vdots$$

$$C_n = \int f_n(x) dx + C'_n$$

Pongamos

$$z_1 \int f_1(x) dx + z_2 \int f_2(x) dx + \dots + z_n \int f_n(x) dx = F(x)$$

Tendremos, al llevar los valores obtenidos en (6),

$$(8) \quad y = F(x) + C'_1 z_1 + C'_2 z_2 + \dots + C'_n z_n$$

$F(x)$ es la solución particular buscada, i el valor (8) de y es la solución jeneral de la ecuación diferencial (1).

Ecuaciones diferenciales lineales con coeficientes constantes

Sea la ecuación

$$(9) \quad A_0 \frac{d^n y}{dx^n} + A_1 \frac{d^{n-1} y}{dx^{n-1}} + \dots + A_{n-1} \frac{dy}{dx} + A_n y = 0$$

en la cual los coeficientes A_0, A_1, \dots, A_n son constantes. Busquemos la condicion para que

$$(10) \quad y = e^{ax}$$

sea una solucion. Tendremos

$$\frac{dy}{dx} = ae^{ax}$$

$$\frac{d^2y}{dx^2} = a^2 e^{ax}$$

$$\vdots$$

$$\frac{d^ny}{dx^n} = a^n e^{ax}$$

Al sustituir en la ecuacion (9) se obtiene

$$e^{ax} (A_0 a^n + A_1 a^{n-1} + \dots + A_{n-1} a + A_n) = 0$$

Luego el valor (10) de y será una solucion de la ecuacion diferencial si a es una raiz de la ecuacion

$$(11) \quad \phi(a) = A_0 a^n + A_1 a^{n-1} + \dots + A_{n-1} a + A_n = 0$$

Si las raices de esta última ecuacion son distintas e iguales a $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$, se obtendrán n soluciones distintas

$$e^{\alpha_1 x}, e^{\alpha_2 x}, \dots, e^{\alpha_n x}$$

i la solución jeneral será

$$y = C_1 e^{\alpha_1 x} + C_2 e^{\alpha_2 x} + \dots + C_n e^{\alpha_n x}$$

Caso de las raíces imaginarias

Cuando la ecuación $\phi(\alpha) = 0$ tiene raíces imaginarias, se puede dar a la solución jeneral una forma real; sean en efecto $a + b\sqrt{-1}$, $a - b\sqrt{-1}$ dos raíces imaginarias conjugadas, los términos correspondientes de la solución jeneral sean

$$A e^{(a+bi)x} + B e^{(a-bi)x}$$

Pero esta expresión es igual a la siguiente:

$$e^{ax} \left\{ (A+B) \cos bx + (A-B) \sqrt{-1} \operatorname{sen} bx \right\}$$

i esta puede reemplazarse por

$$e^{ax} (M \cos + N \operatorname{sen} bx)$$

Se obtiene así una expresión sin imaginarias.

Caso de las raíces iguales

Supongamos que p raíces de la ecuación $\phi(\alpha) = 0$ sean iguales, obtendremos solo $n - p + 1$ soluciones distintas de la ecuación diferencial (9), luego es necesario obtener $p - 1$ nuevas soluciones.

Si, en el primer miembro de (9), se reemplaza y por e^{ax} se obtiene

$$A_0 \frac{d^n e^{ax}}{dx^n} + A_1 \frac{d^{n-1} e^{ax}}{dx^{n-1}} + \dots \\ \dots + A_{n-1} \frac{de^{ax}}{dx} + A_n e^{ax} = e^{ax} \phi(a)$$

i esta ecuacion averigua que, si a es una raiz de $\phi(a)=0$, el valor $y=e^{ax}$ es una solucion de la ecuacion (9).

Derivamos la ecuacion anterior, respecto a a , tendremos de una manera jeneral

$$\frac{\partial \left(\frac{d^p e^{ax}}{dx^p} \right)}{\partial a} = \frac{d^p \frac{\partial (e^{ax})}{\partial a}}{dx^p} = \frac{d^p (x e^{ax})}{dx^p}$$

Luego

$$A_0 \frac{d^n (x e^{ax})}{dx^n} + \dots + A_n x e^{ax} = x e^{ax} \phi'(a) + e^{ax} \phi(a)$$

Si a_1 es una raiz doble se tiene

$$\phi(a_1) = 0$$

$$\phi'(a_1) = 0$$

Luego $x e^{a_1 x}$ será una solución de la ecuación diferencial. Derivamos otra vez respecto de a , tendremos

$$A_0 \frac{d^n (x^2 e^{ax})}{dx^n} + \dots + A_n x^2 e^{ax} \\ = x^2 e^{ax} \phi(a) + 2x e^{ax} \phi'(a) + e^{ax} \phi''(a)$$

Si a_1 es una raíz triple, $\phi(a_1)$, $\phi'(a_1)$, $\phi''(a_1)$ son nulos, luego $x^2 e^{a_1 x}$ es también una solución de la ecuación diferencial.

De la misma manera, si a_1 es una raíz de orden p , se tienen los p soluciones

$$e^{a_1 x}, x e^{a_1 x}, x^2 e^{a_1 x}, \dots, x^{p-1} e^{a_1 x}$$

En resumen, se obtienen siempre n soluciones distintas de la ecuación diferencial.

Ecuaciones con coeficientes constantes i segundo miembro

Se determinará en primer lugar la solución general de la ecuación sin segundo miembro i se aplicará en seguida el método de la variación de las constantes arbitrarias.

Sin embargo, en algunos casos, se puede obtener directamente una solución particular de la ecuación con segundo miembro.

1.º Cuando el segundo miembro es un polígono entero.

Sea por ejemplo la ecuación

$$(12) \quad A_0 \frac{d^m y}{dx^m} + A_1 \frac{d^{m-1} y}{dx^{m-1}} + \dots + A_n y = B_0 x^m + B_1 x^{m-1} + \dots + B_m$$

Se pondrá

$$y = C_0 x^m + C_1 x^{m-1} + \dots + C_m$$

Al sustituir este valor de y en el primer miembro de (12) se obtendrá un polígono entero de grado m ; bastará entonces identificar los coeficientes de las potencias iguales en los dos miembros i se obtendrán $m + 1$ ecuaciones entre las $m + 1$ incógnitas C_0, C_1, \dots, C_m . La solución particular estará por consiguiente determinada.

2.º Cuando el segundo miembro tiene la forma $k e^{\beta x}$.
Pongamos en efecto

$$y = m e^{\beta x}$$

la sustitución en el primer miembro dará

$$m e^{\beta x} \phi(\beta)$$

Luego m estará determinado por la ecuación

$$m \phi(\beta) = k$$

Sin embargo, el método no se puede aplicar cuando

$$\phi(\beta) = 0$$

es decir cuando $e^{\beta x}$ es una solución de la ecuación sin segundo miembro. En este caso se deberá emplear el método de la variación de las constantes arbitrarias.

APLICACIONES

I. En la teoría del péndulo se obtiene entre el ángulo de oscilación y i el tiempo x una ecuacion de la forma

$$\frac{d^2y}{dx^2} + k^2 y = 0$$

Es una ecuacion lineal con coeficientes constantes; i sin segundo miembro; para resolverla se pone

$$y = e^{ax}$$

i la ecuacion en a es

$$a^2 + k^2 = 0$$

Luego

$$a = \pm k \sqrt{-1}$$

Las raices son imaginarias, luego la solucion general es

$$y = M \cos kx + N \sin kx$$

II. En los *galvanómetros aperiódicos*, la ecuacion diferencial del movimiento de la aguja contiene un término proporcional a la velocidad angular i tiene la forma

$$\frac{d^2y}{dx^2} + 2a \frac{dy}{dx} + k^2 y = k^2 y_0$$

y_0 es la desviación de la aguja cuando ella está en reposo. Una solución particular de esta ecuación con segundo miembro es evidentemente

$$y = y_0$$

Ahora, para integrar la ecuación sin segundo miembro se debe considerar la ecuación

$$a^2 + 2a' a + k^2 = 0$$

Las raíces son

$$a_1 = -a + \sqrt{a^2 - k^2}$$

$$a_2 = -a - \sqrt{a^2 - k^2}$$

Luego la solución general de la ecuación es

$$y = y_0 + A e^{a_1 x} + B e^{a_2 x}$$

Se deben distinguir dos casos:

1.º $a < k$; las raíces a_1, a_2 son imaginarias i se puede escribir:

$$\sqrt{a^2 - k^2} = b\sqrt{-1}$$

Luego

$$y = y_0 + e^{-ax} (M \cos bx + N \operatorname{sen} bx)$$

El movimiento de la aguja es entonces oscilatorio, pero la amplitud de la oscilación disminuye a medida que el tiempo aumenta.

2.º $a > k$; las raíces α_1, α_2 son reales i se puede escribir

$$\sqrt{a^2 - k^2} = c$$

Luego

$$y = y_0 + e^{-ax} (Ae^{cx} + Be^{-cx})$$

El movimiento de la aguja deja de ser periódico; es precisamente el caso de los galvanómetros *aperiódicos*.

Si a estuviera igual a k las dos raíces α_1, α_2 serian iguales i la solución general seria

$$y = y_0 + Pe^{-ax} + Qxe^{-ax}$$

O bien

$$y = y_0 + e^{-ax} (P + Qx)$$

Integración de algunas ecuaciones diferenciales no lineales

Cuando una ecuación diferencial no lineal es de orden superior al primero, se debe tratar de rebajar su orden. Esto es siempre posible cuando una sola variable figura explícitamente en la ecuación diferencial.

Sea, por ejemplo, la ecuación de segundo orden

$$f\left(x, \frac{dy}{dx}, \frac{d^2y}{dx^2}\right) = 0$$

Se hace

$$\frac{dy}{dx} = p$$

i se obtiene

$$f\left(x, p, \frac{dp}{dx}\right) = 0$$

Es una ecuacion de primer orden entre p i x ; si ésta se puede integrar se obtendrá

$$p = \phi(x, C)$$

i, en seguida

$$dy = \phi(x, C) dx$$

Luego

$$y = \int \phi(x, C) dx + C'$$

Este valor de y es la solucion jeneral de la ecuacion diferencial, en efecto ella contiene dos constantes arbitrarias.

Sea, ahora, la ecuacion

$$f\left(y, \frac{dy}{dx}, \frac{d^2y}{dx^2}\right) = 0$$

Se hará todavía

$$\frac{dy}{dx} = p$$

$$\frac{d^2y}{dx^2} = \frac{dp}{dy} \frac{dy}{dx} = p \frac{dp}{dy}$$

La sustitución da

$$f\left(y, p, p \frac{dp}{dy}\right) = 0$$

Es una ecuación diferencial de primer orden entre y, p . Si ella se puede integrar se obtendrá

$$p = \phi(y, C).$$

Luego se tendrá

$$\frac{dy}{dx} = \phi(y, C)$$

$$x = \int \frac{dy}{\phi(y, C)} + C'$$

Es la solución general de la ecuación propuesta.

PROBLEMA I

Curvas cuyo radio de curvatura es proporcional al cubo de la normal

Como la longitud de la normal es

$$y \sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2}$$

la ecuacion diferencial de las curvas buscadas es

$$\frac{\left[1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2\right]^{\frac{3}{2}}}{\frac{d^2y}{dx^2}} = \frac{1}{n} y^3 \left[1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2\right]^{\frac{3}{2}}$$

O simplemente

$$\frac{d^2y}{dx^2} = \frac{n}{y^3}$$

No figura la variable x , luego se pondrá

$$\frac{dy}{dx} = p$$

$$\frac{d^2y}{dx^2} = p \frac{dp}{dy}$$

i se obtiene

$$p \, d p = \frac{n \, dy}{y^3}$$

La integración da

$$\frac{p^2}{2} = -\frac{n}{2} \frac{1}{y^2} + \frac{C}{2}$$

O bien

$$p^2 = \frac{C y^2 - n}{y^2}$$

Luego

$$\frac{dy}{dx} = \frac{\sqrt{C y^2 - n}}{y}$$

O bien

$$\frac{y \, dy}{\sqrt{C y^2 - n}} = dx$$

La integral es

$$\frac{1}{C} \sqrt{C y^2 - n} = x + C'$$

O bien

$$C^2 (x + C')^2 - C y^2 = n$$

Es la ecuación general de las cónicas que tienen el eje OX como eje de simetría.

PROBLEMA II

Curvas cuyo radio de curvatura es proporcional a la normal

La ecuacion diferencial del problema es ahora

$$\frac{\left[1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2\right]^{\frac{3}{2}}}{\frac{d^2y}{dx^2}} = ny \left[1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2\right]^{\frac{1}{2}}$$

O bien

$$\frac{\frac{d^2y}{dx^2}}{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2} = \frac{1}{ny}$$

Haremos todavía la sustitucion

$$\frac{dy}{dx} = p$$

$$\frac{d^2y}{dx^2} = p \frac{dp}{dy}$$

i se obtendrá

$$\frac{p dp}{1 + p^2} = \frac{dy}{ny}$$

La integral es

$$\frac{1}{2} L(1+p^2) = \frac{1}{n} (Ly - La)$$

O bien

$$1+p^2 = \left(\frac{y}{a}\right)^{\frac{2}{n}}$$

De aquí se deduce

$$p = \frac{dy}{dx} = \sqrt{\left(\frac{y}{a}\right)^{\frac{2}{n}} - 1}$$

O bien

$$dx = \frac{dy}{\sqrt{\left(\frac{y}{a}\right)^{\frac{2}{n}} - 1}}$$

1.º Sea $n = -1$, se tendrá

$$dx = \frac{dy}{\sqrt{\frac{a^2}{y^2} - 1}} = \frac{y dy}{\sqrt{a^2 - y^2}}$$

Luego

$$x+c = -\sqrt{a^2 - y^2}$$

O bien

$$y^2 + (x+c)^2 = a^2$$

Es una circunferencia cuyo centro está sobre OX .

2.º Sea $n = +1$, se tendrá

$$dx = \frac{dy}{\sqrt{\frac{y^2}{a^2} - 1}}$$

Luego

$$x+c = aL \left(\frac{y}{a} + \sqrt{\frac{y^2}{a^2} - 1} \right)$$

O bien

$$\frac{y}{a} + \sqrt{\frac{y^2}{a^2} - 1} = e^{\frac{x+c}{a}}$$

De aquí se deduce

$$\frac{y}{a} - \sqrt{\frac{y^2}{a^2} - 1} = e^{-\frac{x+c}{a}}$$

Luego

$$y = \frac{a}{2} \left(e^{\frac{x+c}{a}} + e^{-\frac{x+c}{a}} \right)$$

Es la ecuación de una *catenaria*

3.º Sea todavía $n=2$, se tendrá

$$dx = \frac{dy}{\sqrt{\frac{y}{a} - 1}}$$

Luego

$$x+c = 2a \sqrt{\frac{y}{a} - 1}$$

O bien

$$y = a + \frac{(x+c)^2}{4a}$$

Es la ecuación de una parábola

CAPÍTULO III

INTEGRACION DE LAS ECUACIONES ENTRE LAS DERIVADAS PARCIALES DE UNA FUNCION

Ecuaciones lineales sin segundo miembro entre dos variables

Sea, en primer lugar, la ecuación

$$(1) \quad P \frac{\partial F}{\partial x} + Q \frac{\partial F}{\partial y} = 0$$

P , Q son dos funciones conocidas de x , y i se trata de determinar la función F de x , y que satisface a esta ecuación.

En geometría, la ecuación (1) significa que los cosenos directores de la tangente, en cada punto de la curva $F(x, y) = C$ son proporcionales a P i Q , luego la ecuación diferencial de una cualquiera de estas curvas es

$$(2) \quad \frac{dx}{P} = \frac{dy}{Q}$$

Es una ecuacion diferencial de primer orden cuya solucion jeneral tiene la forma

$$f(x, y, C) = 0$$

De aquí se puede deducir

$$C = \phi(x, y)$$

La funcion ϕ satisface a la ecuacion (1); en efecto, se tiene en primer lugar,

$$\frac{\partial \phi}{\partial x} dx + \frac{\partial \phi}{\partial y} dy = 0$$

Esta ecuacion debe ser idéntica a (2), puesto que ella no contiene ninguna constante arbitraria, luego se tendrá tambien idénticamente

$$(3) \quad P \frac{\partial \phi}{\partial x} + Q \frac{\partial \phi}{\partial y} = 0$$

Esto demuestra que la funcion ϕ satisface a la ecuacion (1). Ahora una funcion cualquiera de ϕ satisfará tambien; en efecto, sea

$$(4) \quad F = \psi(\phi)$$

Se tiene

$$\frac{\partial F}{\partial x} = \psi'(\phi) \frac{\partial \phi}{\partial x}$$

$$\frac{\partial F}{\partial y} = \psi'(\phi) \frac{\partial \phi}{\partial y}$$

Luego

$$P \frac{\partial F}{\partial x} + Q \frac{\partial F}{\partial y} = \psi'(\phi) \left\{ P \frac{\partial \phi}{\partial x} + Q \frac{\partial \phi}{\partial y} \right\}$$

O bien, segun (3),

$$P \frac{\partial F}{\partial x} + Q \frac{\partial F}{\partial y} = 0$$

Recíprocamente, toda solución de la ecuación (1) es una función de ϕ .

En efecto una solución cualquiera de la ecuación (1) podrá siempre escribirse bajo la forma

$$F(\phi, x)$$

Designemos los derivados parciales de esta función, respecto de ϕ i x , por F'_ϕ , F'_x tendremos

$$\frac{\partial F}{\partial x} = F'_\phi \frac{\partial \phi}{\partial x} + F'_x$$

$$\frac{\partial F}{\partial y} = F'_\phi \frac{\partial \phi}{\partial y}$$

Luego

$$P \frac{\partial F}{\partial x} + Q \frac{\partial F}{\partial y} = F'_\phi \left(P \frac{\partial \phi}{\partial x} + Q \frac{\partial \phi}{\partial y} \right) + P F'_x$$

Como F es, por hipótesis, una solución de (1), el primer miembro es nulo; además, según (3), el primer término del segundo miembro es nulo, luego se tiene también

$$F'_x = 0$$

Esto demuestra que F no contiene x i que, por consiguiente toda solución de (1) es una función de ϕ .

Sea, por ejemplo, la ecuación

$$x \frac{\partial F}{\partial x} + y \frac{\partial F}{\partial y} = 0$$

Se formará la ecuación diferencial

$$\frac{dx}{x} = \frac{dy}{y}$$

cuya solución general es

$$y = Cx$$

La función ϕ es igual, en este caso, a $\frac{y}{x}$ luego la solución de la ecuación propuesta es

$$F = \psi \left(\frac{y}{x} \right)$$

Se tiene, en efecto,

$$\frac{\partial F}{\partial x} = -\frac{y}{x^2} \psi'$$

$$\frac{\partial F}{\partial y} = \frac{1}{x} \psi'$$

$$x \frac{\partial F}{\partial x} + y \frac{\partial F}{\partial y} = 0$$

Ecuaciones lineales sin segundo miembro entre tres variables

Sea la ecuacion

$$(5) \quad P \frac{\partial F}{\partial x} + Q \frac{\partial F}{\partial y} + R \frac{\partial F}{\partial z} = 0$$

P, Q, R son funciones de las tres variables x, y, z .

Sea $F(x, y, z)$ la funcion buscada; la ecuacion $F(x, y, z) = C$ representará una superficie en cada punto, de la cual, la normal es perpendicular a la direccion P, Q, R ; luego, si se considera una curva definida por las ecuaciones diferenciales

$$(6) \quad \frac{dx}{P} = \frac{dy}{Q} = \frac{dz}{R}$$

esta curva estará situada sobre una de las superficies $F(x, y, z) = C$.

Si se pueden integrar las ecuaciones (6) se obtendrán dos

ecuaciones con dos constantes arbitrarias, i estas ecuaciones podrán escribirse

$$C_1 = \phi_1(x y z)$$

$$C_2 = \phi_2(x y z)$$

Cada una de las funciones ϕ_1, ϕ_2 es una solucion de la ecuacion (5).

Se tiene en efecto

$$\frac{\partial \phi_1}{\partial x} dx + \frac{\partial \phi_1}{\partial y} dy + \frac{\partial \phi_1}{\partial z} dz = 0$$

$$\frac{\partial \phi_2}{\partial x} dx + \frac{\partial \phi_2}{\partial y} dy + \frac{\partial \phi_2}{\partial z} dz = 0$$

Estas dos ecuaciones deben ser idénticas a (6) puesto que, en ellas, no figura ninguna constante arbitraria, luego se deberá tambien tener idénticamente

$$(7) \quad \left\{ \begin{array}{l} P \frac{\partial \phi_1}{\partial x} + Q \frac{\partial \phi_1}{\partial y} + R \frac{\partial \phi_1}{\partial z} = 0 \\ P \frac{\partial \phi_2}{\partial x} + Q \frac{\partial \phi_2}{\partial y} + R \frac{\partial \phi_2}{\partial z} = 0 \end{array} \right.$$

Lo que demuestra la proposicion.

Ahora, cualquiera funcion de ϕ_1, ϕ_2 es tambien una solucion; en efecto, sea

$$F = \psi(\phi_1 \phi_2)$$

Se tendrá

$$\frac{\partial F}{\partial x} = \frac{\partial \psi}{\partial \phi_1} \frac{\partial \phi_1}{\partial x} + \frac{\partial \psi}{\partial \phi_2} \frac{\partial \phi_2}{\partial x}$$

$$\frac{\partial F}{\partial y} = \frac{\partial \psi}{\partial \phi_1} \frac{\partial \phi_1}{\partial y} + \frac{\partial \psi}{\partial \phi_2} \frac{\partial \phi_2}{\partial y}$$

$$\frac{\partial F}{\partial z} = \frac{\partial \psi}{\partial \phi_1} \frac{\partial \phi_1}{\partial z} + \frac{\partial \psi}{\partial \phi_2} \frac{\partial \phi_2}{\partial z}$$

Luego, según (7),

$$P \frac{\partial F}{\partial x} + Q \frac{\partial F}{\partial y} + R \frac{\partial F}{\partial z} = 0$$

Recíprocamente, toda solución de (5) es una función de ϕ_1 , ϕ_2 ; en efecto una solución cualquiera de (5) puede siempre ponerse bajo la forma

$$F(\phi_1, \phi_2, x) = 0$$

i se demuestra, como más arriba, que la derivada parcial de F respecto de x es igual a cero.

A. OBRECHT

(Continuará)

